

「協働ロボット」が身近になっています。

前号に続いて「協働ロボット」ですが、多くのメーカーから色々な物が出ています。その特長の一つが「ダイレクト・ティーチング」というプログラミングです。従来なら端末に数値を入力する姿が当たり前でしたが、最近の物は熟練工が作業して動きを教えるとの事です。熟練工の微妙な技をセンサーで捉えるので、動作間隔を短く設定して熟練工の一連の流れを精密に再現する事が可能だと言われています。ご参考まで。 出野

A | 時代を先取りする “ダイレクト・ティーチング” とは

「協働ロボット」と「産業ロボット」の 大きな差は、プログラミングを 熟練工が動きをそのまま教える ので微妙なタッチも簡単という点！



従来の方法



プログラミングペンダント

プログラミングペンダントで教示

ダイレクト・ティーチング法



教示デバイス
(位置センサ内臓)

カセンサ

金属ワーク

研磨機

ロボットが人の作業を再現

人が作業を実演しロボットに教示



カセンサ

金属ワーク

研磨機

「協働ロボット」で人材不足・人件費高騰を回避！

「協働ロボット」に関するご相談はお気軽に下記まで

「知恵の経営報告書2012」実践モデル企業



丸福産業は生産性向上・コストダウン・環境対策をご提案する「KES」取得商社です

丸福産業株式会社

この情報についてのお問合せは、
お気軽に、本社 (075)661-2171 まで

- 本社 〒601-8026 京都府京都市南区東九条中札辻町38
電話: (075)661-2171(代) Fax: (075)671-8075
- 彦根 〒522-0034 滋賀県彦根市大橋町16番地
- 栗東 〒520-3025 滋賀県栗東市中沢3丁目2番地4号
- URL : <http://www.e-marufuku.co.jp> info@e-marufuku.co.jp